



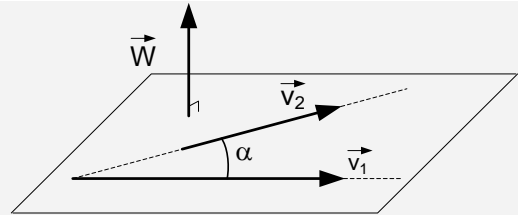
# PRODUIT VECTORIEL

Considérons le produit vectoriel  $\vec{W} = \vec{V}_3 \wedge \vec{V}_1$

**DIRECTION**  $\vec{W}$  est orthogonal au plan  $(\vec{V}_3, \vec{V}_1)$

**SENS** le trièdre  $(\vec{W}, \vec{V}_3, \vec{V}_1)$  est direct

**NORME**  $\|\vec{W}\| = \|\vec{V}_3\| \cdot \|\vec{V}_1\| \cdot \sin(\alpha)$

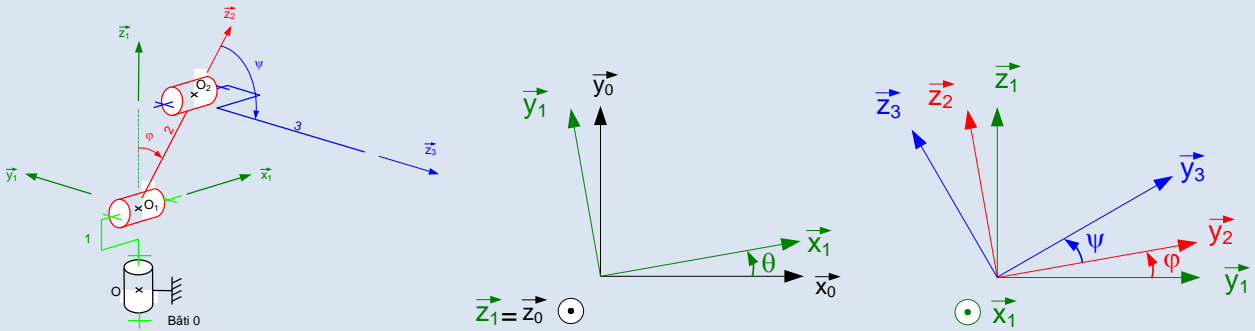


*Remarque :*  $\vec{V}_1 \wedge \vec{V}_2$  se lit « V<sub>1</sub> vectoriel V<sub>2</sub> »  
le résultat du produit vectoriel entre 2 vecteurs est un vecteur !

## Calcul de $\vec{y}_3 \wedge \vec{y}_1$ ?

### ETAPE 1

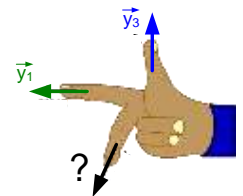
Construire les figures planes de changement de base



### ETAPE 2

Rechercher sur quelle figure plane se trouvent les deux vecteurs  $(\vec{y}_3, \vec{y}_1)$

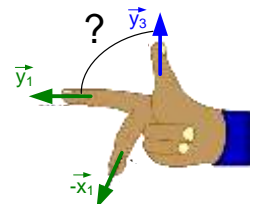
**DIRECTION** de  $\vec{y}_3 \wedge \vec{y}_1$  : orthogonale au plan



### ETAPE 3

Réaliser un trièdre direct avec la règle des trois doigts identifier le sens du produit vectoriel à partir de la figure plane

**SENS**  $-\vec{x}_1$



### ETAPE 4

Mesurer la valeur absolue de l'angle entre les vecteurs  $(\vec{y}_3, \vec{y}_1)$

Ici  $|\varphi + \psi| = \varphi + \psi$  car  $\varphi$  et  $\psi$  sont positifs sur la figure plane

**NORME**  $\|\vec{y}_3\| \cdot \|\vec{y}_1\| \cdot \sin(\varphi + \psi) = 1 \cdot 1 \cdot \sin(\varphi + \psi)$

**Finalement, on obtient**  $\vec{y}_3 \wedge \vec{y}_1 = -\sin(\varphi + \psi) \cdot \vec{x}_1$

### Exemples

$$\vec{y}_3 \wedge \vec{z}_1 = +\sin\left(\frac{\pi}{2} - \varphi - \psi\right) \cdot \vec{x}_1 = \cos(\varphi + \psi) \cdot \vec{x}_1 \quad \vec{z}_3 \wedge \vec{y}_1 = -\sin\left(\frac{\pi}{2} + \varphi + \psi\right) \cdot \vec{x}_1 = -\cos(\varphi + \psi) \cdot \vec{x}_1$$

$$\vec{x}_1 \wedge \vec{z}_1 = -\vec{y}_1$$

