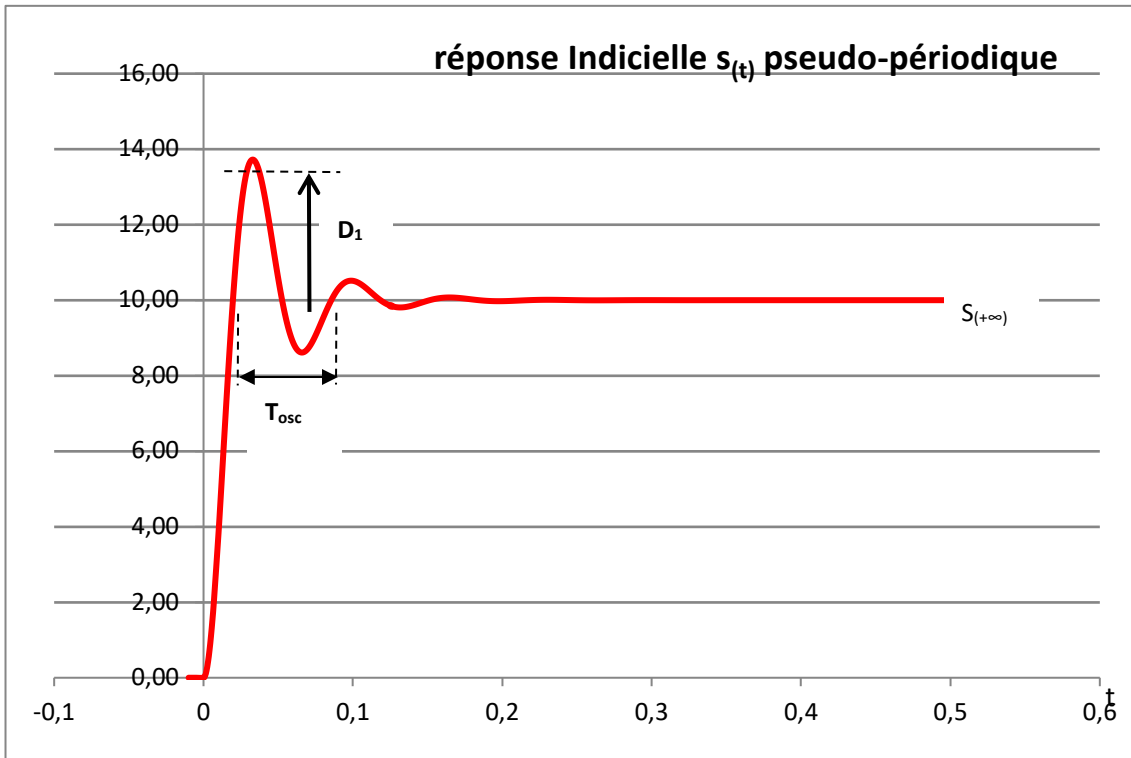


# IDENTIFICATION MODELE DU 2ND ORDRE PSEUDO-PERIODIQUE



Forme générale d'un système du 2nd ordre

$$H(p) = \frac{S(p)}{E(p)} = \frac{K}{1 + \frac{2 \cdot m}{\omega_0} \cdot p + \frac{1}{\omega_0^2} \cdot p^2}$$



relever :

- la valeur de l'entrée en régime permanent  $E_{(+\infty)}$
- la valeur de la sortie en régime permanent  $S_{(+\infty)}$
- la valeur du 1er dépassement absolu  $D_1$
- la valeur de la période  $T_{osc}$  de l'oscillation

en déduire :

- **K le gain statique** du système par la valeur finale :  $S_{(+\infty)} = K \cdot E_{(+\infty)}$      soit  $K = \frac{S_{(+\infty)}}{E_{(+\infty)}}$

- **m le facteur d'amortissement** du système par la formule des dépassements relatifs

$$D_{1\%} = \left| \frac{D_1}{S_{(+\infty)}} \right| = e^{\frac{-m \cdot \pi}{\sqrt{1-m^2}}} \quad \text{soit } m = \sqrt{\frac{(\ln D_{1\%})^2}{\pi^2 + (\ln D_{1\%})^2}}$$

- **$\omega_0$  la pulsation propre non amortie** du système par la formule de la pseudo-période :

$$\omega_{osc} = \omega_0 \cdot \sqrt{1-m^2} = \frac{2 \cdot \pi}{T_{osc}}$$

$$T_{osc} = \frac{2 \cdot \pi}{\omega_{osc}} = \frac{2 \cdot \pi}{\omega_0 \cdot \sqrt{1-m^2}} \quad \text{soit } \omega_0 = \frac{2 \cdot \pi}{T_{osc} \cdot \sqrt{1-m^2}}$$