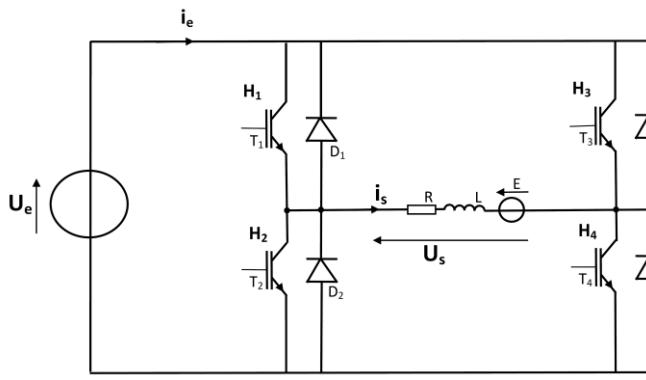
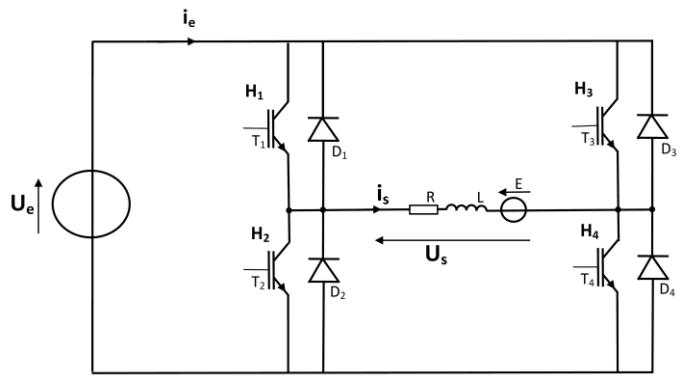


CORRIGE GRAVITEC_A2_DR1

Q6 $0 < t < \alpha.T$

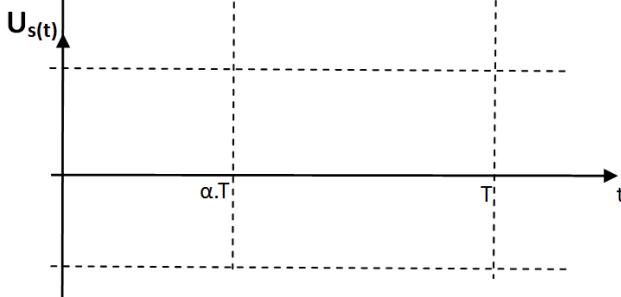


Q7 $\alpha.T < t < T$



Q8

Interrupteurs commandés	H_1 et H_4	H_2 et H_3
-------------------------	----------------	----------------

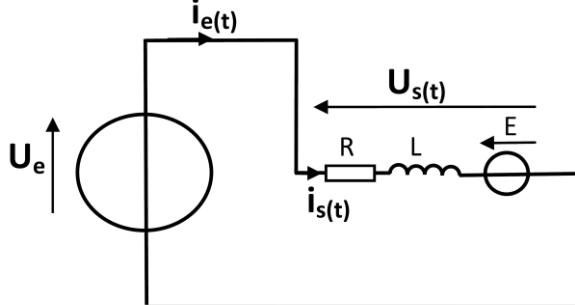


Q9

$$\langle U_{s(t)} \rangle = \frac{1}{T} [(\alpha T - 0) \cdot U_e + (T - \alpha T) \cdot (-U_e)] = (2\alpha - 1)U_e$$

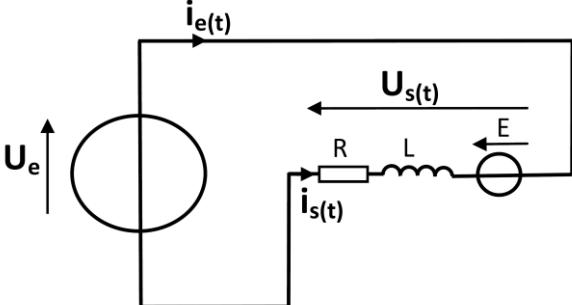
Q10

$0 < t < \alpha.T$



Q11

$\alpha.T < t < T$



Q12 $0 < t < \alpha.T$ **T passant, D bloquée** $U_{s(t)} = U_e$

$$\text{alors } di_s = \frac{U_e - E}{L} dt$$

$$\text{soit } i_{s(t)} = \left(\frac{U_e - E}{L} \right) t + cst$$

Le régime de conduction est considéré comme continu, alors $i_{s(t)}$ évolue entre deux valeurs que l'on notera $I_{s \min}$ et $I_{s \max}$
soit la condition initiale $i_{s(0)} = I_{s \min}$

$$\text{Alors } i_{s(0)} = \left(\frac{U_e - E}{L} \right) 0 + cst = I_{s \min}$$

$$\text{soit } i_{s(0)} = cst = I_{s \min}$$

$$i_{s(t)} = \left(\frac{U_e - E}{L} \right) t + I_{s \min}$$

Q13 $\alpha.T < t < T$ **T bloqué ; D passante** $U_{s(t)} = -U_e$

$$\text{alors } di_s = \frac{-U_e - E}{L} dt$$

$$\text{soit } i_{s(t)} = \left(\frac{-U_e - E}{L} \right) t + cst$$

$$\text{Condition initiale } i_{s(\alpha T)} = I_{s \max}$$

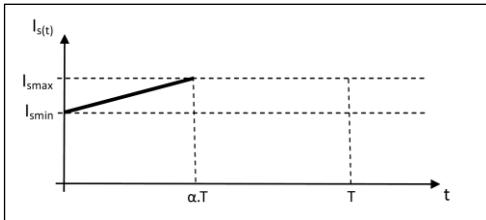
$$\text{Alors } i_{s(\alpha T)} = \left(\frac{-U_e - E}{L} \right) \alpha T + cst = I_{s \max} \quad \text{soit}$$

$$cst = I_{s \max} + \left(\frac{U_e + E}{L} \right) \alpha T$$

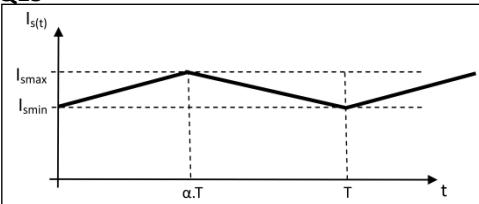
$$\text{et } i_{s(t)} = \left(\frac{-U_e - E}{L} \right) t + I_{s \max} + \left(\frac{U_e + E}{L} \right) \alpha T$$

$$i_{s(t)} = \left(\frac{-U_e - E}{L} \right) (t - \alpha T) + I_{s \max}$$

Q14 $0 < t < \alpha.T$



Q15 $\alpha.T < t < T$



Q16 Calcul de Δi_s

En reprenant l'équation

$$i_{s(t)} = \left(\frac{U_e - E}{L} \right) t + I_{s\min} \text{ pour } 0 < t < \alpha.T$$

$$i_{s(\alpha T)} = I_{s\max} = \left(\frac{U_e - E}{L} \right) \alpha.T + I_{s\min}$$

$$\text{alors } \Delta i_s = I_{s\max} - I_{s\min} = \left(\frac{U_e - E}{L} \right) \alpha.T$$

Q17 En reprenant la loi des mailles $U_{s(t)} - L \cdot \frac{di_s}{dt} - E = 0$ et en l'exprimant en valeur moyenne :

$$\left\langle U_{s(t)} - L \cdot \frac{di_s}{dt} - E \right\rangle = 0 = \langle U_{s(t)} \rangle - \langle L \cdot \frac{di_s}{dt} \rangle - \langle E \rangle$$

Le terme $\langle L \cdot \frac{di_s}{dt} \rangle$ est toujours nul dans un régime périodique de courant.

d'autre part on a calculé à la question Q9 $\langle U_s \rangle = (2.\alpha - 1).U_e$ alors $E = (2.\alpha - 1).U_e$

$$T = \frac{1}{f}$$

$$\Delta i_s = I_{s\max} - I_{s\min} = \left(\frac{U_e - (2.\alpha - 1).U_e}{L} \right) \alpha.T = U_e \left(\frac{2 - 2.\alpha}{L} \right) \alpha.T = 2 \cdot \frac{(1 - \alpha).\alpha}{L.f} \cdot U_e$$

$$\Delta i_s = 2 \cdot \frac{(1 - \alpha).\alpha}{L.f} \cdot U_e$$