

TRAVAUX PRATIQUES SCIENCES INDUSTRIELLES POUR L'INGENIEUR



Code CORDEUSE

DC23 Modéliser la chaine de transmission de puissance d'un système

Série 3 Activité 1

Problématique

Comment modéliser un système pluri-technologique?

Système

La cordeuse SP55 est utilisée par les professionnels pour corder les raquettes de tennis et de badminton. Elle permet d'automatiser en partie le cordage et de régler facilement la tension souhaitée par l'utilisateur.

Compétences

- Proposer un modèle de connaissance d'un système pluri-technologique
- Proposer un modèle de comportement d'un système pluri-technologique
- Analyser les performances d'un SLCI
- Utiliser une simulation numérique pour prévoir les performances d'un SLCI
- Proposer, justifier et mettre en œuvre un protocole expérimental
- Exploiter et interpréter les résultats d'un calcul ou d'une simulation
- Quantifier des écarts entre des valeurs mesurées et des valeurs obtenues par simulation

Activité 1	Analyser les performances de l'asservissement	
Activité 2	Modéliser la chaine de transmission de puissance	
Activité 3	Réaliser la simulation numérique de l'asservissement	Chef de projet

Activité 1

Objectif: Analyser les performances de l'asservissement		
Documents	Document constructeur FLTSI.fr rubrique Systèmes	
	doc réponse CORDEUSE_A3_DR1	
	.On souhaite mesurer la tension de la corde en fonction de la consigne demandée grâce au pupitre.	
	Q1 Mettre en œuvre le logiciel dédié et faire des essais pour prendre en main le système avec une tension de corde de 20kg.	
	Q2 Observer les courbes de tension au niveau de la corde ainsi que celui au niveau du ressort. Expliquez la différence entre les résultats obtenus.	
	Q3 Sachant que le capteur de force (avec corps d'épreuve) sur la corde n'existe que sur cette version didactisée mais pas sur une cordeuse réelle, que peut-on conclure en ce qui concerne la grandeur asservie ? Le système est-il asservi et donc est-il en boucle fermée (BF) ?	
	Q4 Effectuer le relevé de la tension de la corde pour une tension de 25kg. Exploiter sur le relevé les valeurs importantes :	
	 valeur finale et valeur éventuelle du premier dépassement D1(%), 	
	l'erreur absolue et relative,	
	• temps de réponse à 5%,	
	$ullet$ pseudo période $\omega_{ extsf{R}}$ éventuelle des oscillations,	
	Afin d'affiner les mesures des valeurs importantes précédentes, il est nécessaire de passer par un traitement numérique des données. En enregistrant un essai indiciel dans un fichier texte, il est possible de tracé l'évolution de la position et de calculer la vitesse à l'aide d'un programme Python. Q1. A partir d'un essai indiciel, enregistrer les valeurs dans un fichier. Q2. Ouvrir le fichier texte à l'aide de Notepad++ ('ouvrir avec' à l'aide d'un clic droit). Q3. Effacer toutes les lignes qui ne sont pas des valeurs au début et à la fin du fichier. Q4. Remplacer toutes les virgules , par des points . si nécessaire, sauvegarder le fichier sous le nom de	
	mesures.txt.	
	Maintenant que le fichier de mesures est propre, il faut mettre en place le traitement du fichier par python.	

Q5. Ouvrir le fichier cordeuse.py à l'aide de Pyzo.

Q6. Indiquer dans la fonction os.chdir(), le nom du chemin du dossier contenant le fichier de mesures.

Pour cela, mettre le fichier mesures.txt nettoyé et le code fourni cordeuse.py dans le même dossier.

- Q7. Indiquer dans la fonction open (), le nom de votre fichier de mesures.
- Q8. Tester le programme.
- Q9. Sur le document-réponse 1, commenter chaque ligne des deux fonctions valeurs et vitesse en expliquant ce que le code effectue.
- Q10. Compiler le programme et observer les courbes obtenues. Imprimer les pour le joindre au compte-rendu.
- Q11. Modifier la fonction valeurs pour afficher le temps en ms plutôt qu'en secondes.
- Q12. Imprimer les nouvelles courbes et les joindre au compte-rendu.

CORDEUSE_A1_DR1

```
def tempsforce(A):
    T=[]
   F=[]
    for k in range(len(A)):
       n=[]
       L=[]
       for i in range(len(A[k])):
           if A[k][i]=='\t':
               n.append(i)
       T.append(float(A[k][n[0]+1:n[1]]))
       F.append(float(A[k][n[1]+1:len(A[k])-1]))
    return [T,F]
#recherche du maximum
max=0
for i in range(len(temps)):
    if force[i]>max:
        max=force[i]
```